

# Määratud integraalide ligikaudne arvutamine

Vaatleme integraali

$$\int_a^b f(x) dx$$

leidmist.

Kui  $a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b$ , siis riskülikvalem

$$S_n = h \sum_{i=1}^n f(x_i).$$

Newton-Cotesi kvadratuurvalem

$$S_n = \sum_{i=0}^n A_i f(x_i),$$

$$\text{kus } A_i = \int_a^b L_{n,i}(x) dx.$$

Ühtlase võrgu korral ( $h = x_i - x_{i-1}$ ,  $i = 1, \dots, n$ ) avaldub

$$A_i = (b - a)B_i,$$

kus  $B_i$  väärtusi saab leida käsiraamatutest.

Näiteks

$n$	$B_0$	$B_1$	$B_2$	$B_3$	$B_4$
1	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	-	-	-
2	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{6}$	-	-
3	$\frac{1}{8}$	$\frac{3}{8}$	$\frac{3}{8}$	$\frac{1}{8}$	-
4	$\frac{7}{90}$	$\frac{32}{90}$	$\frac{12}{90}$	$\frac{32}{90}$	$\frac{7}{90}$

Kui  $n = 1$ , siis

$$S_1 = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)].$$

Kui  $n = 2$ , siis

$$S_2 = \frac{b-a}{6} \left[ f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right].$$

Ühtlase võrgu korral saab esitada veahinnangu

$$\left| \int_a^b f(x) dx - S_n \right| \leq \begin{cases} CM_n h^{n+3}, & \text{kui } n \text{ on paarisarv} \\ CM_n h^{n+2}, & \text{kui } n \text{ on paaritu arv} \end{cases}$$

kus  $C > 0$  on konstant, mis ei sõltu  $n$  ja  $M_n$  on  $|f^{(n+1)}(x)|$  maksimaalne väärtus lõigul  $[a, b]$ .

Üldiselt kasutatakse polünoomiaalse interpolandi asemel tükiti polünoomiaalset interpolanti. Olgu  $\Phi(x)$  funktsiooni  $f(x)$  tükiti lineaarne interpolant sõlmedes  $x_0, x_1, \dots, x_n$ . Asendame integreeritava funktsiooni  $f(x)$  selle interpolandiga ning integreerime

$$\begin{aligned}\int_a^b f(x) dx &\approx \int_a^b \Phi(x) dx = \\ &= \sum_{i=1}^n \int_{x_{i-1}}^{x_i} \Phi(x) dx.\end{aligned}$$

Lõigul  $[x_{i-1}, x_i]$  integreerides kasutame Newton-Cotesi kvadratuurvalemit  $n = 1$  korral (võtame  $a = x_{i-1}$  ja  $b = x_i$ ), saame

$$\int_{x_{i-1}}^{x_i} \Phi(x) dx = \frac{x_i - x_{i-1}}{2} [f(x_{i-1}) + f(x_i)] = \frac{h}{2} [f(x_{i-1}) + f(x_i)].$$

Seega

$$\begin{aligned} S_n &= \sum_{i=1}^n \int_{x_{i-1}}^{x_i} \Phi(x) dx = \\ &= \frac{h}{2}[f(x_0) + f(x_1)] + \frac{h}{2}[f(x_1) + f(x_2)] + \frac{h}{2}[f(x_2) + f(x_3)] + \\ &\quad \dots + \frac{h}{2}[f(x_{n-1}) + f(x_n)]. \end{aligned}$$

Saadud valemit

$$S_n = \frac{h}{2} [f(x_0) + 2f(x_1) + 2f(x_2) + \dots + 2f(x_{n-1}) + f(x_n)]$$

nimetatakse **trapetsvalemiks**. Trapetsvalemiga iga osalõigul

$$\left| \int_{x_{i-1}}^{x_i} f(x) dx - \int_{x_{i-1}}^{x_i} \Phi(x) dx \right| \leq CM_1 h^3.$$

Viga lõigul  $[a, b]$

$$\left| \int_a^b f(x) dx - \int_a^b \Phi(x) dx \right| \leq CM_1 nh^3.$$

Etl  $n = \frac{b-a}{h}$ , seega

$$\left| \int_a^b f(x) dx - \int_a^b \Phi(x) dx \right| \leq CM_1 nh^3 = CM_1 \frac{b-a}{h} h^3$$

$$\left| \int_a^b f(x) dx - \int_a^b \Phi(x) dx \right| \leq Ch^2$$

Vaatame nüüd juhtu, kus  $\Phi(x)$  on ruutinterpolant, st igal lõigul  $[x_0, x_2]$ ,  $[x_2, x_4]$ ,  $\dots$ ,  $[x_{n-2}, x_n]$  on  $\Phi(x)$  on ruutfunktsioon. Juhime tähelepanu, et selliseks interpoleerimiseks peab  $n$  olema paaris arv.

Asendame funktsiooni  $f(x)$  tema interpolandiga ning integreerime

$$S_n = \int_a^b \Phi(x) dx = \sum_{i=1}^{\frac{n}{2}} \int_{x_{2i-2}}^{x_{2i}} \Phi(x) dx.$$

Osaloigul  $[x_{2i-2}, x_{2i}]$  on  $\Phi(x)$  ruutfunktsioon, seega võime selle integreerimiseks kasutada Newton-Cotesi kvadratuurvalemit ( $n = 2$ , võttes  $a = x_{2i-2}$  ja  $b = x_{2i}$ ). Siis

$$\begin{aligned} \int_{x_{2i-2}}^{x_{2i}} \Phi(x) dx &= \frac{x_{2i} - x_{2i-2}}{6} [f(x_{2i-2}) + 4f(x_{2i-1}) + f(x_{2i})] = \\ &= \frac{h}{3} [f(x_{2i-2}) + 4f(x_{2i-1}) + f(x_{2i})]. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 S_n &= \sum_{i=1}^{\frac{n}{2}} \int_{x_{2i-2}}^{x_{2i}} \Phi(x) dx = \\
 &= \frac{h}{3} [f(x_0) + 4f(x_1) + f(x_2)] + \frac{h}{3} [f(x_2) + 4f(x_3) + f(x_4)] + \\
 &+ \frac{h}{3} [f(x_4) + 4f(x_5) + f(x_6)] + \dots + \frac{h}{3} [f(x_{n-2}) + 4f(x_{n-1}) + f(x_n)].
 \end{aligned}$$

Siit saame **Simpsoni valemi**

$$\begin{aligned}
 S_n &= \frac{h}{3} [f(x_0) + 4f(x_1) + 2f(x_2) + 4f(x_3) + \\
 &+ \dots + 2f(x_{n-2}) + 4f(x_{n-1}) + f(x_n)].
 \end{aligned}$$



Osaloigul  $[x_{2i-2}, x_{2i}]$  kehtib veahinnang

$$\left| \int_{x_{2i-2}}^{x_{2i}} f(x) dx - \int_{x_{2i-2}}^{x_{2i}} \Phi(x) dx \right| \leq CM_2 h^5.$$

Meil osaloike kokku  $\frac{n}{2}$ , absoluutsed vead liituvad, järelikult

$$\left| \int_a^b f(x) dx - \int_a^b \Phi(x) dx \right| \leq CM_2 \frac{n}{2} h^5 = CM_2 \frac{b-a}{2h} h^5$$

$$\left| \int_a^b f(x) dx - \int_a^b \Phi(x) dx \right| \leq Ch^4.$$

# Kordsete integraalide ligikaudne arvutamine

Valemeid

$$\int \int_D \dots \int f(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_1 dx_2 \dots, dx_n$$

arvutamiseks nimetatakse kubatuurvalemiteks.

Kordse integraali saab esitada mitme järjestiku määratud integraalina ehk mitmikintegraalina, nende leidmiseks saab kasutada kvadratuurvalemeid.

Nii saab näiteks integraali

$$\int_D \int f(x, y) dx dy$$

piirkonna  $D = \{(x, y) : a \leq x \leq b; c \leq y \leq d\}$  korral esitada

$$\int_D \int f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_c^d f(x, y) dy.$$

Teame, et  $\int_c^d f(x, y) dy = g(x)$ . Tuletame kvadratuurvalemi selle funktsiooni jaoks. Selleks jagame vaadeldava integreerimisloigu  $[c, d]$  osalõikudeks nii, et  $c = y_0 < y_1 < \dots < y_m = d$ . Lihtsuse huvides võime lugeda sõlmedevahelised kaugused võrdseks, st tegu on ühtlase võrguga, kus  $\tau = y_j - y_{j-1}$ ,  $j = 1, 2, \dots, m$ . Rakendame nüüd trapetsvalemit, siis

$$g(x) = \int_c^d f(x, y) dy \approx$$

$$\approx \frac{\tau}{2} [f(x, y_0) + 2f(x, y_1) + 2f(x, y_1) + \dots + 2f(x, y_{m-1}) + f(x, y_m)].$$

Meil seega

$$\int_D \int f(x, y) dx dy = \int_a^b g(x) dx.$$

Saadud integraali  $\int_a^b g(x)dx$  leidmiseks kasutame veelkord trapetsvalemit. Olgu meil ka siin lõigul  $[a, b]$  antud ühtlane võrk  $a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b$ , kus  $h = x_i - x_{i-1}$ , kus  $i = 1, 2, \dots, n$ .

$$\int_a^b g(x)dx \approx \frac{h}{2} [g(x_0) + 2g(x_1) + 2g(x_2) + \dots + 2g(x_{n-1}) + g(x_n)].$$

Et

$$g(x_0) = \frac{\tau}{2} [f(x_0, y_0) + 2f(x_0, y_1) + \dots + 2f(x_0, y_{m-1}) + f(x_0, y_m)],$$

$$g(x_1) = \frac{\tau}{2} [f(x_1, y_0) + 2f(x_1, y_1) + \dots + 2f(x_1, y_{m-1}) + f(x_1, y_m)],$$

ja nii edasi, siis siit saame

$$\int_D \int f(x, y) dx dy \approx$$

$$\begin{aligned} \approx & \frac{h\tau}{4} [f(x_0, y_0) + 2f(x_0, y_1) + \dots + 2f(x_0, y_{m-1}) + f(x_0, y_m) + \\ & + 2f(x_1, y_0) + 4f(x_1, y_1) + \dots + 4f(x_1, y_{m-1}) + 2f(x_1, y_m) + \dots + \\ & + 2f(x_{n-1}, y_0) + 4f(x_{n-1}, y_1) + \dots + 4f(x_{n-1}, y_{m-1}) + 2f(x_{n-1}, y_m) + \\ & + f(x_n, y_0) + 2f(x_n, y_1) + \dots + 2f(x_n, y_{m-1}) + f(x_n, y_m)], \end{aligned}$$

kus  $h$  on sammupikkus  $[a; b]$  ning  $\tau$  on sammupikkus  $[c; d]$ .

Ligikaudsel arvutamisel on vaja leida funktsiooni väärtus  $(n+1)(m+1)$  sõlmes.

# Monte Carlo meetodid

Vaatame

$$\int \int_D \dots \int f(x_1, x_2, \dots, x_N) dx_1 dx_2 \dots dx_N$$

arvutamist. Üldiselt on vaja sellise integraali leidmiseks arvutada funktsiooni  $f$  väärtus suurusjärg  $n^N$  sõlmes.

Olgu piirkond  $D$   $N$ -mõõtmeline ühikkuup. Olgu  $X = (X_1, X_2, \dots, X_N)$  juhuslikult valitud punkt sellest hulgast  $D$ . Olgu  $X$  ühtlase jaotusega. Suurus  $f(X)$  on punktist  $X$  sõltuv juhuslik funktsioon, tema keskväärtuse saab leida

$$Ef(x) = \int \int_D \dots \int f(x_1, x_2, \dots, x_N) dx_1 dx_2 \dots, dx_N.$$

Valime hulgast  $D$   $n$  punkti  $\tilde{X}^1, \tilde{X}^2, \dots, \tilde{X}^n$ . Nende punktide põhjal saab leida suuruse  $f(X)$  valimi. Suuruse  $f(x)$  statistiline keskvärtus

$$E_{stat}f(X) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f(\tilde{X}^i).$$

Kui keskvärtus asendada statistilise keskvärtusega, siis

$$\int \int_D \dots \int f(x_1, x_2, \dots, x_N) dx_1 dx_2 \dots, dx_N \approx \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f(\tilde{X}^i).$$

Siin sõlmede arv  $n$  ei sõltu integraali dimensioonist  $N$ .

# Diferentsiaalvõrrandid

Diferentsiaalvõrrandiks nimetatakse võrrandit, mis sisaldab otsitavate funktsioonide tuletisi või diferentsiaale.

Diferentsiaalvõrrandi järguks nimetatakse selles võrrandis esineva otsitava funktsiooni tuletise või diferentsiaali kõrgeimat järku. Kui diferentsiaalvõrrandis on otsitavaks funktsiooniks ühe muutuja funktsioon, siis nimetatakse seda võrrandit harilikuks diferentsiaalvõrrandiks (HDV). Kui diferentsiaalvõrrandis on otsitavaks mitme muutuja funktsioon, siis nimetatakse seda võrrandit osatuletistega diferentsiaalvõrrandiks (ODV).



1. järku HDV üldkuju on järgmine:

$$F(x, u, u') = 0,$$

kus  $F(x, u, v)$  on kolme muutuja funktsioon.

Kui võrrandis on kõrgeimat järku tuletis teiste liikmete kaudu avaldatud, siis see võrrand on normaalkujul. Seega on 1. järku HDV normaalkuju järgmine:

$$u' = f(x, u),$$

kus  $f$  on kahe muutuja funktsioon.

$n$ . järku HDV üldkuju ja normaalkuju on vastavalt

$$F(x, u, u', u'', \dots, u^{(n)}) = 0$$

ja

$$u^{(n)} = f(x, u, u', u'', \dots, u^{(n-1)}),$$

kus  $F$  ja  $f$  on vastavalt  $n + 2$ - ja  $n + 1$ -muutuja funktsioonid.

Diferentsiaalvõrrandi lahend on funktsioon, mis rahuldab seda võrrandit. Diferentsiaalvõrrand ei ole üheselt lahenduv, see tähendab, et võrrandil on palju lahendeid. Üldiselt  $n$ -järku võrrandi lahend sõltub  $n$  konstandist.

$n$ -järku HDV üldlahendiks nimetatakse selle võrrandi lahendit, mis sõltub  $n$  suvaliselt valitavast konstandist. Erilahendiks nimetatakse lahendit, mis on saadud üldlahendist mainitud konstantide fikseerimise teel.

Diferentsiaalvõrrandi erilahendi graafikut nimetatakse selle võrrandi integraalkõveraks. Seega võib  $n$ -järku HDV üldlahendit geomeetriselt tõlgendada kui  $n$ -parameetrist sõltuvat integraalkõverate parve.

Vaatleme normaalkujulist  $n$ -järku HDV-d. Selle võrrandi üldlahend sõltub  $n$  parameetrist  $C_1, \dots, C_n$ , st omab  $n$  vabadusastet. Erilahendi määramiseks on vaja järelikult lisada sellele võrrandile  $n$  lisatingimust.

$$\begin{cases} u^{(n)} = f(x, u, u', u'', \dots, u^{(n-1)}), \\ u(x_0) = u_0^0, \\ u^{(1)}(x_0) = u_0^1, \\ \dots \\ u^{(n-1)}(x_0) = u_0^{n-1} \end{cases}$$

Seda ülesannet nimetatakse Cauchy ehk algtingimustega ülesandeks  $n$ -järku HDV-le. Cauchy teoreemi põhjal on teada, et kui funktsioon  $f$  on pidev ja tal on pidevad osatuletised kõigi argumentide järgi, siis on sellisel Cauchy ülesandel parajasti üks lahend.

Esineb ka ülesandeid, kus lisatingimused konstantide määramiseks on antud mitmes punktis. Sellisel juhul räägitakse rajaülesandest.